

Теория и практика преобразования Фурье в анализе сигналов

Маслаков Н. С.
nik.maslakov768@mail.ru

Аннотация. В данной статье приведен подробный анализ как теоретических, так и практических аспектов преобразования Фурье, применительно к обработке и анализу сигналов. Последовательно раскрываются все ключевые понятия непрерывного Фурье-преобразования, дается строгое обоснование существования обратного преобразования, приводятся доказательства основных свойств и теорем. Рассматривается дискретизация Фурье-преобразования: вводится ДПФ, детально описывается алгоритм FFT, анализируется сложность вычислений и обсуждаются вопросы точности и устойчивости. Практическая часть демонстрирует методики вычисления Фурье-преобразования на примерах прямоугольных и гауссовых сигналов, а также иллюстрирует процедуру фильтрации шумных данных с помощью FFT. Результаты показывают, каким образом выбор параметров (окна, длины преобразования, режима фильтрации) влияет на качество спектрального анализа.

Ключевые слова: непрерывное Фурье-преобразование, дискретное Фурье-преобразование, алгоритм FFT, спектральный анализ, фильтрация сигналов

Для цитирования: Маслаков Н. С. 2025. Теория и практика преобразования Фурье в анализе сигналов. *Студенческий журнал по математике и её приложениям*, 4(1): 173–180.

1. Введение. Современная обработка сигналов широко использует методы частотного анализа. Основным инструментом этого анализа является преобразование Фурье, которое позволяет представить сигнал из временной области в частотную. При анализе реальных данных часто требуется быстро вычислить спектр, что делает алгоритм FFT (быстрое преобразование Фурье) неотъемлемой частью цифровой обработки сигналов. В литературе уделено много внимания теории Фурье [1]–[3], однако не всегда подробно излагаются доказательства ключевых свойств, а также практические аспекты реализации алгоритмов на конечных вычислительных ресурсах.

2. Непрерывное Фурье-преобразование. В этом пункте подробно рассмотрим определения, условия существования Фурье-преобразования для различных классов функций, формула обратного преобразования, а также доказательства основных свойств (линейность, сдвиг, дифференцирование, теорема о свертке, неравенство Парсеваля).

2.1 Определение и условия существования

Определение 2.1.1. Пусть $f(t)$ – комплекснозначная функция на \mathbb{R} . Говорят, что преобразование Фурье функции f существует в смысле Лебега, если

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < +\infty.$$

В этом случае определяют

$$\mathcal{F}\{f\}(\omega) = F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt, \quad \omega \in \mathbb{R}. \quad (1)$$

Замечание. Если $f \in L^1(\mathbb{R})$, то $F(\omega)$ непрерывна по ω и $\lim_{|\omega| \rightarrow \infty} F(\omega) = 0$. Однако могут существовать функции, не принадлежащие L^1 , но обладающие формальным Фурье-образом (например, функции из пространства обобщенных функций).

Определение 2.1.2. Функция $f(t)$ называется абсолютно интегрируемой, если

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < \infty.$$

Если помимо этого

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |t| |f(t)| dt < \infty,$$

то говорят, что f обладает абсолютно интегрируемым моментом первого порядка.

2.2 Обратное преобразование и условие Парсеваля – Плейвеля

Теорема 2.2.1 (Обратное преобразование Фурье). Пусть $f \in L^1(\mathbb{R})$ и $F(\omega)$ задано формулой

$$\mathcal{F}\{f\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt.$$

Если дополнительно $F \in L^1(\mathbb{R})$, то для почти всех $t \in \mathbb{R}$ выполняется

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega. \quad (2)$$

Краткое доказательство. Пусть $f \in L^1 \cap L^2$. Сначала вводится сглаженная версия $F(\omega)$ с помощью функции «окна» $e^{-\alpha\omega^2}$, производятся преобразования по Фурье и обратные интегралы, затем постепенно убирается сглаживание $\alpha \rightarrow 0$. Более строгое доказательство [2], [5].

Теорема 2.2.2 (Неравенство Парсеваля – Плейделя). Если $f \in L^2(\mathbb{R})$ и $F(\omega) = \mathcal{F}\{f\}(\omega)$, то

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(\omega)|^2 d\omega.$$

Краткое доказательство. Доказывается через представление функции $g(t) = \overline{f(-t)}$ и применение теоремы Фурье для f и g , а затем использования теоремы о свёртке. Смотрите детально в [4].

2.3 Основные свойства и их доказательства. Ниже даны ключевые свойства, используемые в практических приложениях.

2.3.1 Линейность.

Теорема 2.3.1. Если $f, g \in L^1(\mathbb{R})$ и $a, b \in \mathbb{C}$, то $\mathcal{F}\{af + bg\}(\omega) = a\mathcal{F}\{f\}(\omega) + b\mathcal{F}\{g\}(\omega)$.

Доказательство. По определению (1):

$$\mathcal{F}\{af + bg\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} (af(t) + bg(t)) e^{-i\omega t} dt = a \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt + b \int_{-\infty}^{+\infty} g(t) e^{-i\omega t} dt.$$

Оба интеграла сходятся по условию $f, g \in L^1$. Следовательно, получаем требуемый результат.

2.3.2 Сдвиг во времени

Теорема 2.3.2. Пусть $f \in L^1(\mathbb{R})$ и $f_{t_0}(t) = f(t - t_0)$, $t_0 \in \mathbb{R}$. Тогда $\mathcal{F}\{f_{t_0}\}(\omega) = e^{-i\omega t_0} \mathcal{F}\{f\}(\omega)$.

Доказательство. Подставляем $f_{t_0}(t) = f(t - t_0)$ в определение:

$$\mathcal{F}\{f_{t_0}\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t - t_0) e^{-i\omega t} dt.$$

Делая замену переменной $\tau = t - t_0$ (и $dt = d\tau$), получаем

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) e^{-i\omega(\tau+t_0)} d\tau = e^{-i\omega t_0} \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) e^{-i\omega\tau} d\tau = e^{-i\omega t_0} F(\omega).$$

2.3.3 Сдвиг в частотной области

Теорема 2.3.3. Если $F(\omega)$ – Фурье-образ $f(t)$ и определена новая функция $\widetilde{F}(\omega) = F(\omega - \omega_0)$, то соответствующая f во временной области умножается на комплексную экспоненту $\widetilde{f}(t) = f(t) e^{i\omega_0 t}$.

Доказательство. Воспользуемся формулой обратного преобразования (2):

$$\widetilde{f}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \widetilde{F}(\omega) e^{i\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega - \omega_0) e^{i\omega t} d\omega.$$

Сделаем замену $\nu = \omega - \omega_0$, тогда $d\omega = d\nu$, и получим

$$\widetilde{f}(t) = e^{i\omega_0 t} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\nu) e^{i\nu t} d\nu = e^{i\omega_0 t} f(t).$$

2.3.4 Дифференцирование

Теорема 2.3.4. Если $f(t)$ достаточно гладкая и f, f' принадлежат $L^1(\mathbb{R})$, то

$$\mathcal{F}\{f'(t)\}(\omega) = i\omega F(\omega), \quad \mathcal{F}\{tf(t)\}(\omega) = i \frac{d}{d\omega} F(\omega).$$

Доказательство.

1. Для $f'(t)$:

$$\mathcal{F}\{f'\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f'(t) e^{-i\omega t} dt.$$

Интегрирование по частям дает

$$\left[f(t) e^{-i\omega t} \right]_{t=-\infty}^{t=+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) (-i\omega e^{-i\omega t}) dt.$$

Границы обращаются в ноль по условию $f \in L^1$. Остается

$$i\omega \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt = i\omega F(\omega).$$

2. Для $t f(t)$:

$$\mathcal{F}\{t f(t)\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} t f(t) e^{-i\omega t} dt = i \frac{d}{d\omega} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt = i \frac{d}{d\omega} F(\omega).$$

2.3.5 Теорема о свёртке

Определение 2.3.5. Для функций $f, g \in L^1(\mathbb{R})$ определяем свёртку

$$(f * g)(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) g(t - \tau) d\tau.$$

Теорема 2.3.6. Если $f, g \in L^1(\mathbb{R})$, то $f * g \in L^1(\mathbb{R})$ и $\mathcal{F}\{f * g\}(\omega) = F(\omega) \cdot G(\omega)$, где $F(\omega) = \mathcal{F}\{f\}(\omega)$ и $G(\omega) = \mathcal{F}\{g\}(\omega)$.

Доказательство. Известно, что $f, g \in L^1 \implies f * g \in L^1$. Далее

$$\mathcal{F}\{f * g\}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) g(t - \tau) d\tau \right] e^{-i\omega t} dt.$$

Меняем порядок интегрирования (теорема Фубини) и внутри внутреннего интеграла делаем замену $v = t - \tau$:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \left[\int_{-\infty}^{+\infty} g(v) e^{-i\omega(v+\tau)} dv \right] d\tau = \left[\int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) e^{-i\omega\tau} d\tau \right] \left[\int_{-\infty}^{+\infty} g(v) e^{-i\omega v} dv \right] = F(\omega) G(\omega).$$

2.3.6 Условия на гладкость и быстрое убывание

Замечание. Если $f(t)$ и все её производные $f^{(k)}(t)$ принадлежат $L^1(\mathbb{R})$, то $F(\omega)$ – бесконечно дифференцируемая функция и убывает быстрее любой степени $1/|\omega|^n$ при $|\omega| \rightarrow \infty$. В частности, если f – ступенчатая (полигональная) функция с компактным носителем, её спектр показывает $O(1/|\omega|)$ -зависимость. Если же f – гладкая функция, быстро убывающая, то её спектр будет быстро спадать (можно приблизить нулю вне некоторой полосы).

3. Дискретное Фурье-преобразование и алгоритм FFT. В этом пункте приводится подробная теория перехода от непрерывного Фурье-преобразования к его дискретному аналогу, объясняется принцип работы FFT и анализируются погрешности, возникающие при применении этого алгоритма в цифровых системах.

3.1 Дискретизация непрерывного сигнала. Пусть $x(t)$ – непрерывная во времени функция (сигнал). Для анализа на ЭВМ он измеряется через выбранную периодичность выборки Δt , получая последовательность $x[n] = x(n \Delta t)$, $n = 0, 1, 2, \dots$. Теория дискретизации базируется на методе Найквиста – Шеннона: если $x(t)$ ограничен по спектру (т. е. $X(\omega) = 0$ при $|\omega| > \omega_{\max}$), то достаточно выбирать $\Delta t \leq \frac{\pi}{\omega_{\max}}$ для безошибочного восстановления (теорема отсчёта). При неограниченном спектре происходит явление «наложения спектров» (aliasing).

3.2 Определение Дискретного Преобразования Фурье (ДПФ)

Определение 3.2.1. Пусть $\{x[n]\}_{n=0}^{N-1}$ – комплексная последовательность длины N . Её дискретным преобразованием Фурье (ДПФ) называется набор комплексных чисел $\{X[k]\}_{k=0}^{N-1}$, определяемый формулой

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-i \frac{2\pi}{N} k n}, \quad k = 0, 1, \dots, N - 1.$$

Замечание. Обратное ДПФ задается выражением

$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{i \frac{2\pi}{N} k n}, \quad n = 0, 1, \dots, N - 1.$$

3.3 Линейная алгебра и матричная форма ДПФ. ДПФ удобно представлять в виде произведения матрицы на вектор $X = W_N x$, где

$$W_N = \left[\omega_N^{kn} \right]_{k,n=0}^{N-1}, \quad \omega_N = e^{-i \frac{2\pi}{N}}, \quad x = [x[0], x[1], \dots, x[N-1]]^T, \quad X = [X[0], X[1], \dots, X[N-1]]^T.$$

Элементы матрицы W_N часто называют *ватерпутами* (twiddle factors).

Поскольку матрица W_N – унитарна с нормировкой $\frac{1}{\sqrt{N}}$, то ДПФ можно интерпретировать как унитарное преобразование в N -мерном комплексном пространстве. Однако вычисление $W_N x$ напрямую требует $O(N^2)$ операций.

3.4 Алгоритм быстрого преобразования Фурье (FFT). Алгоритм FFT основан на разделении исходной последовательности длины $N = 2^m$ на две подпоследовательности: с чётными и нечётными индексами. Обозначим

$$x_e[n] = x[2n], x_o[n] = x[2n+1], n = 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1.$$

Соответственно, их ДПФ длины $N/2$:

$$E[k] = \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} x_e[n] e^{-i \frac{2\pi}{N/2} kn}, \quad O[k] = \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} x_o[n] e^{-i \frac{2\pi}{N/2} kn}, \quad k = 0, \dots, \frac{N}{2} - 1.$$

Заметим, что

$$\sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-i \frac{2\pi}{N} kn} = \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} x_e[n] e^{-i \frac{2\pi}{N} k(2n)} + \sum_{n=0}^{\frac{N}{2}-1} x_o[n] e^{-i \frac{2\pi}{N} k(2n+1)}.$$

Преобразуем экспоненты:

$$e^{-i \frac{2\pi}{N} k(2n)} = e^{-i \frac{2\pi}{N/2} kn}, \quad e^{-i \frac{2\pi}{N} k(2n+1)} = e^{-i \frac{2\pi}{N/2} kn} e^{-i \frac{2\pi}{N} k}.$$

Отсюда для $k = 0, \dots, \frac{N}{2} - 1$ получаем:

$$X[k] = E[k] + e^{-i \frac{2\pi}{N} k} O[k], \quad X\left[k + \frac{N}{2}\right] = E[k] - e^{-i \frac{2\pi}{N} k} O[k].$$

Таким образом:

$$\begin{aligned} X[k] &= E[k] + W_N^k O[k], & W_N^k &= e^{-i \frac{2\pi}{N} k}, & k &= 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1. \\ X\left[k + \frac{N}{2}\right] &= E[k] - W_N^k O[k], \end{aligned}$$

Это и есть *битовая схема раскладки FFT*: на каждом уровне разбиения длина последовательности уменьшается вдвое, а комплексные умножения с «ватерпутами» W_N^k выполняются для комбинирования двух субпреобразований длины $N/2$.

3.5 Рекурсивная реализация и оценка сложности

Алгоритм рекурсивно вычисляет ДПФ для длины $N/2$ до тех пор, пока не дойдёт до базы $N = 1$, где ДПФ тривиальна ($X[0] = x[0]$). Тогда на m -ом уровне (верхнем) выполняется:

- две рекурсивные вычисления ДПФ размера $N/2$;
- N комплексных умножений и N сложений для объединения E и O .

Пусть $T(N)$ – число операций (умножений + сложений) на входе длины $N = 2^m$. Тогда

$$T(N) = 2T\left(\frac{N}{2}\right) + O(N), \quad T(1) = O(1).$$

По мастер теореме $T(N) = O(N \log N)$. В отличие от прямого $O(N^2)$ -вычисления, FFT позволяет существенно сократить количество операций при больших N .

3.6 Особенности реализации и погрешности

При реализациях FFT на компьютере важно учитывать следующие аспекты:

1. *Битовая перестановка (bitreversal)*. Чтобы рекурсивную схему можно было реализовать в итеративном виде, исходную последовательность индексов $0, 1, \dots, N-1$ нужно упорядочить в порядке, соответствующем перестановке битов в двоичном представлении. То есть индекс n (записанный в m бит) переходит в индекс, полученный зеркальным отражением этих m бит. Это необходимо для итогового «склейки» результатов уровней.
2. *Числовая устойчивость*. Компьютерное представление комплексных чисел в формате с плавающей запятой ограничено машинным эpsilon. При больших N ошибки округления могут накапливаться. На практике для большинства сигналов алгоритм FFT остаётся стабильным, если использовать двойную точность.

3. **Аппроксимация бесконечной длительности.** В реальности ДПФ вычисляется по конечным последовательностям $x[n]$. Если исходный сигнал не является периодическим, при прямом применении ДПФ может возникнуть «утечка спектра» (spectral leakage): дискретизация «обрезает» сигнал в окне длины N , что эквивалентно умножению на прямоугольное окно во временной области. Прямоугольное окно порождает боковые лепестки в спектре, ухудшая разрешающую способность. Для уменьшения эффекта «утечки» применяются сглаживающие окна (Ханна, Хэмминга, Блэкмана и др.), которые вводят плавный спад на границах интервала и снижают боковые лепестки за счёт расширения основной полосы.
4. **Периодизация.** ДПФ аппроксимирует бесконечный периодический сигнал, предполагая, что конечная последовательность повторяется с периодом N . Если сигнал непериодический, между концом и началом N -точечного окна могут возникать «скачки», приводящие к искажённой спектральной оценке. Чтобы снизить эти артефакты, используют методы наложения окон (overlap-add, overlap-save) при обработке длинных сигналов.

3.7 Дискретизация частотной области и разрешение спектра. Поскольку $X[k]$ даёт спектральные значения лишь в узлах

$$\omega_k = \frac{2\pi}{N} k, \quad k = 0, 1, \dots, N - 1,$$

разрешение частотного анализа равно $\Delta\omega = \frac{2\pi}{N}$. Для увеличения разрешения в частотной области обычно берут более длинный отсчёт N , что эквивалентно интерполяции спектра. Однако при этом сильно возрастает число операций FFT.

Замечание. Частотные индексы $k > N/2$ соответствуют отрицательным частотам $\omega_k - 2\pi$. То есть спектр $X[k]$ симметричен $X[N - k] = \overline{X[k]}$, если $x[n]$ – действительная последовательность.

3.8 Сравнение с непрерывным случаем. Если непрерывный сигнал $f(t)$ ограничен по времени (например, $f(t) = 0$ для $|t| > T/2$), его дискретизируют с шагом Δt . Тогда можно показать, что ДПФ $X[k]$ приближает сэмплы непрерывного спектра $F(\omega)$ через выражение (при условии отсутствия aliasing):

$$X[k] \approx \sum_{n=0}^{N-1} f(n \Delta t) e^{-i \omega_k n \Delta t} = \sum_{n=0}^{N-1} f(n \Delta t) e^{-i \omega_k t_n}, \quad \omega_k = \frac{2\pi}{N \Delta t} k.$$

При этом для корректного соответствия необходимо, чтобы частота выборки $\omega_s = \frac{2\pi}{\Delta t}$ удовлетворяла $\omega_s > 2 \omega_{\max}$ (условие Найквиста), где ω_{\max} – максимальная частота сигнала.

4. Примеры вычисления непрерывного Фурье-преобразования. Здесь приведены два классических примера, иллюстрирующих, как вычислять непрерывное Фурье-преобразование для распространённых функций.

4.1 Преобразование прямоугольного импульса

Рассмотрим функцию

$$f(t) = \begin{cases} 1, & |t| \leq \frac{T}{2}, \\ 0, & |t| > \frac{T}{2}. \end{cases}$$

Её преобразование Фурье вычисляется по определению (1):

$$F(\omega) = \int_{-T/2}^{T/2} e^{-i \omega t} dt = \left[\frac{e^{-i \omega t}}{-i \omega} \right]_{t=-T/2}^{t=T/2} = \frac{e^{-i \omega T/2} - e^{i \omega T/2}}{-i \omega} = \frac{2 \sin\left(\frac{\omega T}{2}\right)}{\omega}.$$

Обычно вводят нормированную функцию sinc:

$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin x}{x}, \quad x \neq 0, \quad \text{sinc}(0) = 1.$$

Тогда

$$F(\omega) = T \text{sinc}\left(\frac{\omega T}{2}\right).$$

Замечание. Основные свойства этого результата: 1) $F(0) = \int_{-T/2}^{T/2} 1 dt = T$; 2) При $|\omega T| \gg 1$ амплитуда $F(\omega)$ спадает как $O(1/|\omega|)$; 3) Нули спектра (частоты, где $F(\omega) = 0$) находятся в точках $\omega = \pm \frac{2\pi}{T} k$ при $k = 1, 2, \dots$

4.2 Преобразование гауссовой функции

Гауссова функция обладает свойством самосопряжённости при преобразовании Фурье:

$$f(t) = e^{-at^2}, \quad a > 0.$$

Её спектр считается по интегралу

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at^2} e^{-i\omega t} dt.$$

Этот интеграл вычисляется через стандартный приём:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at^2} e^{-i\omega t} dt = \sqrt{\frac{\pi}{a}} \exp\left(-\frac{\omega^2}{4a}\right).$$

Соответственно,

$$F(\omega) = \sqrt{\frac{\pi}{a}} e^{-\frac{\omega^2}{4a}}.$$

Замечание.

1. Форма спектра гауссовой функции – снова гауссова с «обратной» шириной: если $f(t)$ шире (меньше a), то её спектр уже (больше $\frac{1}{\sqrt{a}}$).
2. Эта функция относится к классу «быстро убывающих», поэтому её Фурье-образ тоже быстро убывает, что иллюстрирует свойство «гладкости – быстрый спад спектра».

5. Применение FFT для фильтрации сигналов. Практическое применение FFT часто связано с фильтрацией шумных сигналов и выделением нужных частотных компонент. Ниже приведён детальный алгоритм и пример реализации.

5.1 Алгоритм фильтрации через FFT

Пусть дана дискретная последовательность длины N : $x[n]$, $n = 0, 1, \dots, N - 1$. Для фильтрации выполняются следующие шаги:

1. *FFT исходного сигнала*: вычисляем

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-i \frac{2\pi}{N} k n}, \quad k = 0, 1, \dots, N - 1.$$

Это даёт спектральные коэффициенты $X[k]$.

2. *Построение фильтра*: Определяем маску $H[k]$, которая «обрезает» нежелательные частоты. Например, для низкочастотного фильтра (low-pass filter) с порогом k_0 :

$$H[k] = \begin{cases} 1, & |k| \leq k_0 \text{ или } |k - N| \leq k_0, \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases}$$

Здесь используется симметрия k и $N - k$ для отрицательных частот (если $x[n]$ – действительная).

3. *Применение фильтра к спектру*:

$$\tilde{X}[k] = X[k] H[k], \quad k = 0, 1, \dots, N - 1.$$

4. *Обратное FFT*: вычисляем

$$\tilde{x}[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}[k] e^{i \frac{2\pi}{N} k n}, \quad n = 0, 1, \dots, N - 1.$$

В результате получаем отфильтрованный сигнал $\tilde{x}[n]$ во временной области.

Замечание. Алгоритм можно улучшить, используя «зелёные» методы windowing:

- *Окно Хэмминга*: $w[n] = 0.54 - 0.46 \cos(2\pi n / (N - 1))$, чтобы сгладить концы сигнала и уменьшить утечку спектра.
- *Метод overlap-add (или overlap-save)*: при обработке длинных сигналов разбиваем их на перекрывающиеся блоки, применяем FFT к каждому блоку, фильтруем, затем собираем фрагменты обратно. Это снижает искажения на границах блоков.

5.2 Пример: фильтрация синусоидального сигнала с шумом

Постановка задачи. Допустим, имеется дискретный сигнал $x[n]$, сформированный как

$$x[n] = \sin\left(2\pi f_0 \frac{n}{N}\right) + \eta[n], \quad n = 0, 1, \dots, N-1,$$

где $\eta[n]$ – белый гауссов шум с математическим ожиданием 0, дисперсией σ^2 . Значение f_0 задано в условных единицах, соответствует частоте в спектре.

Шаг 1: Вычисление FFT.

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} \left[\sin\left(2\pi f_0 \frac{n}{N}\right) + \eta[n] \right] e^{-i \frac{2\pi}{N} k n}.$$

Из-за шумовой компоненты спектр будет «заспамлен» шумовыми выбросами, но при этом около $k_0 = f_0 N$ будут пиковые амплитуды.

Шаг 2: Построение фильтра.

Выберем пороговую полосу $|k - k_0| \leq \Delta$ и $|k - (N - k_0)| \leq \Delta$ (симметрия для негативных частот). Тогда

$$H[k] = \begin{cases} 1, & k_0 - \Delta \leq k \leq k_0 + \Delta \quad \text{или} \quad N - (k_0 + \Delta) \leq k \leq N - (k_0 - \Delta), \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases}$$

Шаг 3: Применение фильтра. $\tilde{X}[k] = X[k] H[k]$. Все спектральные коэффициенты вне смежного диапазона вокруг k_0 становятся нулём.

Шаг 4: Обратное FFT.

$$\tilde{x}[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}[k] e^{i \frac{2\pi}{N} k n}.$$

Результирующий сигнал $\tilde{x}[n]$ будет почти чистым синусоидальным сигналом частоты f_0 , так как шумовые компоненты убраны.

Замечание. В реальных вычислениях:

1. используют двойную точность (double) для вычисления FFT, чтобы снизить накопление округлительных ошибок;
2. часто применяют оконные функции (например, Ханна) перед FFT, чтобы уменьшить эффект утечки спектра;
3. при очень высоком уровне шума порог Δ следует увеличивать, чтобы учесть расширение спектрального пика.

Заключение. В работе были подробно разобраны: математические основания непрерывного Фурье-преобразования (существование, условия, обратное преобразование), а также доказательства ключевых свойств: линейности, сдвига, дифференцирования, теоремы о свёртке, неравенства Парсеваля. Переход к дискретному преобразованию на основе отбора отсчетов: введена ДПФ, её матричная форма, приведено разбиение на чётные и нечётные подпоследовательности. Представлен рекурсивный алгоритм FFT, доказано, почему его сложность составляет $O(N \log N)$, даны рекомендации по практической реализации (bitreversal, окна, стабилизация). На примерах продемонстрированы вычисления Фурье-преобразования: прямоугольного импульса, гауссова сигнала, а также показано, как при помощи FFT фильтровать шумный синусоидальный сигнал, устраняя нежелательные спектральные компоненты.

Полученный материал является всесторонним руководством для студентов и специалистов, желающих глубоко понять теоретические основы и практические аспекты преобразования Фурье при обработке сигналов. В дальнейшем работа может быть дополнена исследованием многомерного Фурье-преобразования, либо методами адаптивной фильтрации и спектральной оценкой с использованием окна Винера – Ханна.

Благодарность. Автор выражает благодарность научному руководителю, Лидии Александровне Ковалевой, за консультацию на всех этапах написания работы и ценные советы.

Список литературы

1. Дьяконов В. П. 2005. MATLAB 6.5 SP1/7.0 + Simulink 5/6: Обработка сигналов и проектирование фильтров. М., СОЛОН-Пресс, 480 с.
2. Зорич В. А. 1984. Математический анализ. Т. 1. 2-е изд., испр. и доп. – М., Физматлит, 736 с.
3. Сергиенко А. Б. 2006. Цифровая обработка сигналов. 2-е изд., доп. – М., Горячая линия – Телеком, 384 с.
4. Эдвардс Р. Э. 1985. Ряды Фурье в современном изложении. Пер. с англ. Т. 1. М., Мир, 512 с.

5. Papoulis A. 1962. The Fourier Integral and Its Applications. New York, McGraw-Hill, 512 p.

Поступила в редакцию 25.06.2025

СВЕДЕНИЯ ОБ АВТОРЕ

Маслаков Николай Сергеевич – магистрант 3-го года обучения, Белгородский государственный национальный исследовательский университет

РУКОВОДИТЕЛЬ

Ковалева Лидия Александровна – кандидат физико-математических наук, доцент, доцент кафедры прикладной математики и компьютерного моделирования, Белгородский государственный национальный исследовательский университет

kovaleva_l@bsuedu.ru

[К содержанию](#)